

CT
S U S A N C A L V I N

Programme

Colloque Technologique

Susan Calvin

18 et 19 octobre à Toulouse



RoboticsPlace

Agiter • Fédérer • Développer



Session 1

Mercredi 18 octobre

- 9H30** **S. NOBIRON - P. SOUÈRES - P. ROUSSEL**
Introduction du Colloque
- 9H55** **SUSAN CALVIN**
Robot-Psychologie
- 10H00** **BORIS MORINIERE - AIRBUS**
Perception et contrôle des robots au coeur du processus industriel
aéronautique
- 10H20** **MICKY RAKOTONDRABE - BENJAMIN MAUZÉ - ENIT**
Micromanipulation robotique
- 10H40** **NABIL ZEMITI - LIRMM**
La recherche translationnelle en robotique chirurgicale
- 11H00** **LUDWIG KATCHYNSKY - BLANC-TAILLEUR**
Ergonomie et design d'usage prospectif mixé à la R&D pour les solutions
robotiques
- 11H20** **PHILIPPE SOUERES - LAAS-CNRS**
Conception et commande des Robots quadrupèdes du LAAS-CNRS
- 11H40** **ERVAN KASSARIAN - DYCSYT**
Contrôle des structures flexibles
- 12H00** **DIDIER ROZIERE - LAURENT ERCKELBOUDT - FOGALE**
Apporter plus d'harmonie dans l'interaction homme-robot
- 12H20** **SUSAN CALVIN**
Robot-Psychologie
- 12H25** **J.PEDROS - P. ROUSSEL**
Conclusion de la session 1

Session 2

Mercredi 18 octobre

- 14H00** **S. NOBIRON - M. GOUTTEFARDE - P. ROUSSEL**
Introduction de la session 2 du Colloque
- 14H25** **SUSAN CALVIN**
Robot-Psychologie
- 14H30** **FRANCE CHARRUYER ET FRÉDÉRIC OLLIVIER - ALTIJ**
Protection et valorisation des innovations logicielles : TECH et DATA DUE DILIGENCE
- 14H50** **JOSEPH MIRABEL - EUREKA**
Planification de trajectoire
- 15H10** **JEAN-CHRISTOPHE FAUROUX ET ZINE ELABIDINE CHEBAB - MECABOTIX**
ROBOTIQUE MODULAIRE COOPÉRATIVE
- 15H30** **VINCENT MAGIMEL-PELONNIER - ESTIA**
Synchronisation spatio-temporelle multirobots par capteur externe
- 15H50** **PATRICK MONFRAY - SILEANE**
ROBOTIQUE + IA : NOUVELLE GÉNÉRATION DE LA ROBOTIQUE ADAPTATIVE
- 16H10** **MAXIMILIEN NAVEAU - TOWARD**
Les robots humanoïdes des outils mobiles et polyvalents pour l'industrie du futur
- 16H30** **JON OÑATIVIA BRAVO - TECNALIA**
Vision 3D et génération automatique de programmes robot
- 16H50** **SUSAN CALVIN**
Robot-Psychologie
- 16H55** **J.PEDROS - P. ROUSSEL**
Conclusion de la session 2

Session 3

Jeudi 19 octobre

- 9H30 S. NOBIRON - A. LOISEL - P. ROUSSEL
Introduction du Colloque
- 9H55 SUSAN CALVIN
Robot-Psychologie
- 10H00 TBD - LATESYS
TBD
- 10H20 FRANCK MONTAGNÉ - ISIT
Le challenge de la cybersécurité dans la robotique
- 10H40 LUDOVIC DUFAU - NIMBL'BOT
Une architecture innovante de robot
- 11H00 CÉDRIC GIRERD - LIRMM
Les robots "vines" pour le déploiement en environnement fragile et complexe
- 11H20 LUC TRUNTZLER - SPOON / ENCHANTED TOOLS
Interactions naturelles avec un robot humanoïde
- 11H40 AURÉLIEN IBANEZ - AKEOPLUS
Accélérer la robotisation : vers un configurateur automatique de cellule robotisée
- 12H00 OLIVIER STASSE - LAAS
ROS - Robot Operating System
- 12H20 SUSAN CALVIN
Robot-Psychologie
- 12H25 S. NOBIRON - M. TAIX - P. ROUSSEL
Conclusion du colloque technologique Susan Calvin

Co-organisé par **Robotics Place** et
Le Défi Clé Robotique Centrée sur l'Humain,
porté par l'Université de Toulouse
et financé par la Région Occitanie



Avec nos sponsors



Partenaire média



Dans le cadre du salon Siane



Robotics Place est soutenu par

